

PCSI - exercices de mathématiques

Matrices

\mathbb{K} désigne \mathbb{R} ou \mathbb{C} .

Exercice 1

Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

On pose $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \end{pmatrix} (\in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}))$.

Calculer B^p pour tout $p \in \mathbb{N}^*$.

Exercice 2

Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

Si $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$, $M(\alpha, \beta)$ est la matrice carrée d'ordre n :

$$M(\alpha, \beta) = \begin{pmatrix} \alpha & \beta & \beta & \cdots & \beta \\ \beta & \alpha & \beta & \cdots & \beta \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & \vdots \\ \beta & \beta & \beta & \cdots & \alpha \end{pmatrix}.$$

On pose $E = \{M(\alpha, \beta) \mid \alpha, \beta \in \mathbb{K}\}$.

- Démontrer que E est un \mathbb{K} ev (sev de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$) et en donner une base et la dimension.
- Démontrer que E est une sous-algèbre de la \mathbb{K} -algèbre $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. [On pourra utiliser l'ex. 1.]

Exercice 3

Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ on pose $A = (a_{i,j})$. On définit :

$$\begin{aligned} \mathcal{D}_n &= \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \mid \forall i, \forall j, i \neq j \Rightarrow a_{i,j} = 0\}; \\ \mathcal{N}_n &= \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \mid \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, a_{i,i} = 0\}; \\ \mathcal{T}_n &= \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \mid \text{tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{i,i} = 0\}; \\ \mathcal{S}_n &= \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \mid \forall i, \forall j, a_{i,j} = a_{j,i}\}; \\ \mathcal{A}_n &= \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \mid \forall i, \forall j, a_{i,j} = -a_{j,i}\}. \end{aligned}$$

- Reconnaître les matrices constituant ces ensembles.
- Démontrer que $\mathcal{D}_n, \mathcal{N}_n, \mathcal{T}_n, \mathcal{S}_n, \mathcal{A}_n$ sont des sous-espaces vectoriels de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Pour chacun d'eux, en donner une base et la dimension.

[On utilisera la base canonique $\mathcal{E} = (E_{i,j})$ de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.]

- Démontrer que $\mathcal{M}_n(\mathbb{K}) = \mathcal{D}_n \oplus \mathcal{N}_n = \mathcal{S}_n \oplus \mathcal{A}_n$.

Exercice 4

Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On note $\mathcal{E} = (E_{i,j})$ la base canonique de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- Si $X = (x_{i,j})$ appartient à $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, calculer $\text{tr}(X E_{k,l})$.
- Démontrer que si $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et si pour tout $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ on a : $\text{tr}(AX) = \text{tr}(BX)$, alors : $A = B$.
- Soit $\varphi \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{K}))^* = L_{\mathbb{K}}(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \mathbb{K})$.

Démontrer qu'il existe une matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et une seule telle que pour tout $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$:

$$\varphi(X) = \text{tr}(AX).$$

- Soit $\varphi \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{K}))^*$ telle que quels que soient $X, Y \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$: $\varphi(XY) = \varphi(YX)$.

Démontrer qu'il existe un scalaire α tel que :

$$\varphi = \alpha \cdot \text{tr}$$

(càd : $\varphi(X) = \alpha \cdot \text{tr}(X)$ pour tout $X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.)
[On rappelle que le *centre*¹ de l'anneau $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est $\{\alpha I_n \mid \alpha \in \mathbb{K}\}$.]

Exercice 5

E est un \mathbb{K} ev de dimension finie non nulle n . Soit f un endomorphisme de E .

- On suppose f nilpotent d'indice p : $f^p = 0_{L(E)}$; $f^{p-1} \neq 0_{L(E)}$ (où $p \in \mathbb{N}^*$). Si $x \in E$ est tel que $f^{p-1}(x) \neq 0_E$ démontrer que $(x, f(x), \dots, f^{p-1}(x))$ est libre dans E et en déduire que $p \leq n$.
- On suppose que $p = n$. Démontrer qu'il existe une base de E dans laquelle f a pour matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & & & 0 \\ 1 & \ddots & & \\ & \ddots & \ddots & \\ 0 & & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Exercice 6

E est un \mathbb{K} ev de dimension finie non nulle n . Soit f un endomorphisme de E .

- Démontrer que si \mathcal{U} et \mathcal{V} sont deux bases de E , si $A = \text{mat}(f; \mathcal{U})$ et $B = \text{mat}(f; \mathcal{V})$: $\text{tr}(A) = \text{tr}(B)$.

On peut donc définir la trace de f par : $\text{tr}(f) = \text{tr}(A)$ où A est la matrice représentative de f dans une base (*quelconque*) de E .

¹Càd, l'ensemble des matrices qui commutent avec toutes les autres pour \times .

2. Démontrer que pour toute forme n -linéaire alternée φ sur E , quels que soient $x_1, \dots, x_n \in E$:

$$\sum_{i=1}^n \varphi(x_1, \dots, x_{i-1}, f(x_i), x_{i+1}, \dots, x_n) = \text{tr}(f) \cdot \varphi(x_1, \dots, x_n).$$

Exercice 7

Soit la matrice $M = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 2 & -3 & 2 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{K})$.

1. (a) Vérifier que $(M - I_3)(M + 3I_3) = 0$.
 - (b) En déduire l'expression de M^2 en fonction de M et de I_3 .
 - (c) Démontrer par récurrence qu'il existe deux suites $(u_n), (v_n)$ d'éléments de \mathbb{K} telles que :
 - $M^n = u_n M + v_n I_3$;
 - $u_0 = 0$; $v_0 = 1$;
 - $\begin{cases} u_{n+1} = -2u_n + v_n \\ v_{n+1} = 3u_n \end{cases}$ pour tout $n \in \mathbb{N}$.
 - (d) Démontrer que la suite $(u_n + v_n)$ est constante. En déduire les expressions de u_n, v_n et M^n en fonction de n .
2. On se propose de calculer u_n et v_n par une autre méthode :

- (a) Déterminer la matrice $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{K})$ telle que pour tout $n \in \mathbb{N}$:

$$\begin{pmatrix} u_{n+1} \\ v_{n+1} \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \end{pmatrix}.$$

En déduire que pour tout $n \in \mathbb{N}$,

$$\begin{pmatrix} u_n \\ v_n \end{pmatrix} = A^n \begin{pmatrix} u_0 \\ v_0 \end{pmatrix}.$$

- (b) Soit $P = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$. Calculer P^2 . En déduire que P est inversible et calculer P^{-1} en fonction de P .
- (c) Calculer $A' = P^{-1}AP$. Calculer A'^n pour tout entier $n \in \mathbb{N}$.
En déduire les expressions de A^n puis de u_n et v_n .
3. (Une autre méthode pour calculer M^n). On définit le polynôme $B = X^2 + 2X - 3$.
- (a) Factoriser B . Que vaut $B(M)$?
 - (b) Déterminer le *reste* R de la division euclidienne de X^n par B .
 - (c) En déduire M^n .
4. (a) M est-elle inversible ?
- (b) L'expression de M^n déterminée aux questions précédentes est-elle valable pour $n < 0$?

Exercice 8 (théorème de HADAMARD)

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ une matrice *dominante sur les lignes* càd pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$,

$$|a_{i,i}| > \sum_{\substack{1 \leq j \leq n \\ j \neq i}} |a_{i,j}|.$$

Démontrer que A est inversible.

[*Indication* : il faut montrer que l'application $X \mapsto AX$ est bijective, càd injective. Etant donné X tel que $AX = 0$ on supposera par l'absurde $X \neq 0$ et on considèrera l'indice $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tel que $|x_k| = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i| (> 0)$ pour obtenir une contradiction.]

Que peut-on dire d'une matrice dominante sur les colonnes ?

Exercice 9

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ telle que $\text{tr}(A) = 0$.

Démontrer que A est semblable à une matrice à diagonale nulle².

[*Indication* : On pourra montrer dans un premier temps que A est semblable à une matrice du type

$$\begin{pmatrix} 0 & \alpha_2 & \cdots & \alpha_n \\ 1 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ \boxed{A_1} \\ \\ \end{matrix}$$

avec $A_1 \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{K})$.

Exercice 10

Soit $E = \mathbb{R}^3$ dont on note $\mathcal{E} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique. On considère l'endomorphisme f de E dont la matrice dans la base \mathcal{E} est :

$$A = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 29 & -7 & -3 \\ 46 & -8 & -6 \\ 39 & -6 & -3 \end{pmatrix}.$$

1. Démontrer que la famille $\mathcal{U} = (u_1, u_2, u_3)$ définie par :

$$\begin{cases} u_1 = e_1 + 2e_2 + 3e_3 \\ u_2 = 2e_1 + 4e_2 + 3e_3 \\ u_3 = 3e_1 + 3e_2 + 2e_3 \end{cases}$$

est une base de E .

2. Déterminer la matrice T de f dans cette base.

Démontrer qu'il existe un unique réel α tel que la matrice $N = T - \alpha I_3$ soit à diagonale nulle².

3. Calculer N^2 puis N^3 .

En déduire la valeur de T^n pour tout $n \in \mathbb{N}^*$.

4. Quelle est la matrice de f^n ($n \in \mathbb{N}^*$) dans la base \mathcal{U} ?

²Càd, une matrice $N = (n_{i,j})$ dont tous les coefficients diagonaux $n_{i,i}$ sont nuls.